

5197 - Sistema Digitais

Bacharelado de Informática

UEM – DIN - Prof. Elvio

2016

Roteiro

- ATmega328 (Relógio)
- ATmega328 (Modos *Sleep*)
- ATmega328 (*Reset*)
- ATmega328 (*Watchdog*)

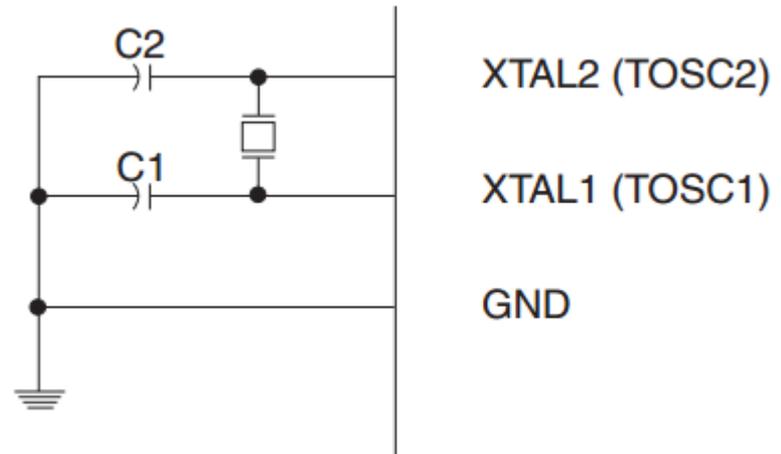
ATmega328 (Relógio)

- Fontes de relógio
 - Default valores:
 - CKSEL = 0010 (oscilador RC interno de 8 MHz)
 - SUT = 10 (máximo tempo de *start-up*)
 - CKDIV8 = 0 (relógio dividido por 8, portanto relógio de 1 MHz)

Device Clocking Option	CKSEL3...0
Low Power Crystal Oscillator	1111 - 1000
Full Swing Crystal Oscillator	0111 - 0110
Low Frequency Crystal Oscillator	0101 - 0100
Internal 128kHz RC Oscillator	0011
Calibrated Internal RC Oscillator	0010
External Clock	0000
Reserved	0001

ATmega328 (Relógio)

- Fontes de relógio:
Oscilador a cristal de baixo consumo
 - Usa pinos XTAL1 e XTAL2
 - CKSEL0 e SUT[1-0] são usados para definir tempo de *start-up*



Frequency Range (MHz)	Recommended Range for Capacitors C1 and C2 (pF)	CKSEL3...1 ⁽¹⁾
0.4 - 0.9	–	100 ⁽²⁾
0.9 - 3.0	12 - 22	101
3.0 - 8.0	12 - 22	110
8.0 - 16.0	12 - 22	111

ATmega328 (Relógio)

- Fontes de relógio: Oscilador a cristal padrão
 - Usa pinos XTAL1 e XTAL2
 - CKSEL0 e SUT[1-0] são usados para definir tempo de *start-up*

Frequency Range ⁽¹⁾ (MHz)	Recommended Range for Capacitors C1 and C2 (pF)	CKSEL3...1
0.4 - 20	12 - 22	011

ATmega328 (Relógio)

- Fontes de relógio: Oscilador a cristal de baixa frequência
 - Usa pinos XTAL1 e XTAL2
 - Otimizado para relógio de 32,768 kHz
 - CKSELO e SUT[1-0] são usados para definir tempo de *start-up*
- Fontes de relógio: Oscilador RC interno

Frequency Range ⁽²⁾ (MHz)	CKSEL3...0
7.3 - 8.1	0010 ⁽¹⁾

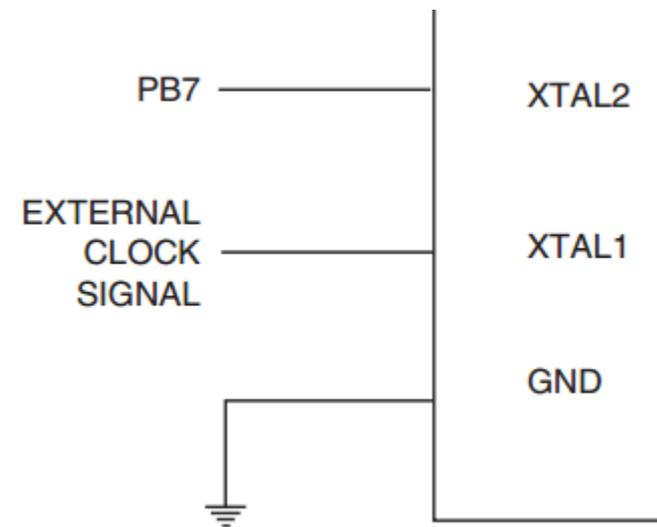
ATmega328 (Relógio)

- Fontes de relógio: Oscilador interno de 128 kHz

Nominal Frequency ⁽¹⁾	CKSEL3...0
128kHz	0011

- Fontes de relógio: Oscilador externo
 - Utiliza pino XTAL1

Frequency	CKSEL3...0
0 - 20MHz	0000



ATmega328 (Modos *Sleep*)

- Usado para economizar energia

BOD: *Brown-out Detector*

	Active Clock Domains					Oscillators			Wake-up Sources						Software BOD Disable
	clk _{CPU}	clk _{FLASH}	clk _{IO}	clk _{ADC}	clk _{ASY}	Main Clock Source Enabled	Timer Oscillator Enabled	INT1, INT0 and Pin Change	TWI Address Match	Timer2	SPM/EEPROM Ready	ADC	WDT	Other I/O	
Idle			X	X	X	X	X ⁽²⁾	X	X	X	X	X	X	X	
ADC Noise Reduction				X	X	X	X ⁽²⁾	X ⁽³⁾	X	X ⁽²⁾	X	X	X		
Power-down								X ⁽³⁾	X				X		X
Power-save					X		X ⁽²⁾	X ⁽³⁾	X	X			X		X
Standby ⁽¹⁾						X		X ⁽³⁾	X				X		X
Extended Standby					X ⁽²⁾	X	X ⁽²⁾	X ⁽³⁾	X	X			X		X

ATmega328 (Modos *Sleep*)

- *Idle*: basicamente para a CPU mas mantém os periféricos funcionando
- *ADC Noise Reduction*: para CPU e a maioria dos blocos de E/S
 - Diminui o ruído e permite ADC mais precisa
- *Power Down*: para todos os relógios, mantendo apenas em operação blocos que operam em modo assíncrono

ATmega328 (Modos *Sleep*)

- *Power Save*: igual a *Power Down*, exceto que Timer 2 permanece ativo
- *Standby*: igual a *Power Down*, exceto que oscilador permanece ativo
- *Extended Standby*: igual a *Power Save*, exceto que oscilador permanece ativo
- Redução de consumo: permite desligar o relógio de alguns blocos, diminuindo o consumo

ATmega328 (Modos *Sleep*)

- Registrador *Sleep Mode Control* (SMCR)

Bit	7	6	5	4	3	2	1	0	
0x33 (0x53)	-	-	-	-	SM2	SM1	SM0	SE	SMCR
Read/Write	R	R	R	R	R/W	R/W	R/W	R/W	
Initial Value	0	0	0	0	0	0	0	0	

- *Sleep Enable* (SE)

- Deve estar setado quando da execução da instrução SLEEP para uC entrar em modo *sleep*
- Recomenda-se:
 - setar este bit imediatamente antes da instrução SLEEP
 - limpar este bit imediatamente após acordar

ATmega328 (Modos *Sleep*)

- Registrador *Sleep Mode Control* (SMCR)
 - SM[2:0]: *Sleep Mode Select Bits*

SM2	SM1	SM0	Sleep Mode
0	0	0	Idle
0	0	1	ADC Noise Reduction
0	1	0	Power-down
0	1	1	Power-save
1	0	0	Reserved
1	0	1	Reserved
1	1	0	Standby ⁽¹⁾
1	1	1	External Standby ⁽¹⁾

ATmega328 (*Reset*)

- Causas de *Reset*
 - *Power-on Reset*: reset quando a tensão de alimentação cai abaixo do limiar *Power-on Reset*
 - *Reset Externo*: reset quando "0" é aplicado ao pino RESET por tempo suficientemente longo
 - *Watchdog System Reset*: reset quando *Watchdog* expira e o reset de *Watchdog* está habilitado
 - *Brown-out Reset*: reset quando a tensão de alimentação cai abaixo do limiar *Brown-out Reset* e o *Brown-out Detector* está habilitado

ATmega328 (*Reset*)

- Registrador MCU Status (MCUSR)
 - Informa a causa do reset
 - WDRF: *Watchdog System Reset Flag*
 - Reset causado por *Watchdog*
 - Bit é ressetado em *Power-on Reset* ou escrevendo 0 neste *flag*
 - BORF: *Brown-out Reset Flag*
 - Reset causado por *Brown-out*
 - Bit é ressetado em *Power-on Reset* ou escrevendo 0 neste *flag*
 - EXTRF: *External Reset Flag*
 - Reset causado por *External Reset*
 - Bit é ressetado em *Power-on Reset* ou escrevendo 0 neste *flag*
 - PORF: *Power-on Reset Flag*
 - Bit é setado em *Power-on Reset*
 - Bit é ressetado escrevendo 0 neste *flag*

Bit	7	6	5	4	3	2	1	0	
0x34 (0x54)	–	–	–	–	WDRF	BORF	EXTRF	PORF	MCUSR
Read/Write	R	R	R	R	R/W	R/W	R/W	R/W	
Initial Value	0	0	0	0	See Bit Description				

ATmega328 (*Watchdog*)

- *Watchdog*
 - Procura manter sanidade na execução (detecta falhas na execução ou no *hardware*)
 - Execução deve regularmente reiniciar o temporizador de *Watchdog*
 - Caso contrário:
 - Provoca interrupção: para retirar de *sleep* ou limitar tempo de execução
 - Provoca *reset*: em caso de falhas (sistema *hang-up*)
 - Provoca interrupção e *reset*: primeiro interrupção, mudando para *reset*
 - Programável de 16 ms a 8 s

ATmega328 (*Watchdog*)

- Registrador *Watchdog Timer Control* (WDTCR)
 - WDIF: *Watchdog Interrupt Flag*
 - Setado quando o temporizador expira e ele está configurado para interrupção
 - Resetado por hardware quando a interrupção é tratada ou por software na escrita deste *flag*
 - WDIE: *Watchdog Interrupt Enable*
 - Habilita a interrupção (*Global Interrupt Enable* deve estar habilitado)
 - WDCE: *Watchdog Change Enable*
 - Deve ser setado se bit WDE é ressetado e/ou bits WDP (*prescaler*) são alterados
 - Resetado por hardware
 - WDE: *Watchdog System Reset Enable*
 - Habilita *reset*
 - WDP[3-0]: *Watchdog Timer Prescaler*
 - Determina o tempo do temporizador

Bit	7	6	5	4	3	2	1	0	
(0x60)	WDIF	WDIE	WDP3	WDCE	WDE	WDP2	WDP1	WDP0	WDTCR
Read/Write	R/W	R/W	R/W	R/W	R/W	R/W	R/W	R/W	
Initial Value	0	0	0	0	X	0	0	0	

ATmega328 (*Watchdog*)

- **WDTCR** – *Watchdog Timer Control Register*

WDTON: *Watchdog Timer always on*

WDTON⁽¹⁾	WDE	WDIE	Mode	Action on Time-out
1	0	0	Stopped	None
1	0	1	Interrupt Mode	Interrupt
1	1	0	System Reset Mode	Reset
1	1	1	Interrupt and System Reset Mode	Interrupt, then go to System Reset Mode
0	x	x	System Reset Mode	Reset

ATmega328 (*Watchdog*)

- *WDTCSR – Watchdog Timer Control Register*

WDP3	WDP2	WDP1	WDP0	Number of WDT Oscillator Cycles	Typical Time-out at $V_{CC} = 5.0V$
0	0	0	0	2K (2048) cycles	16ms
0	0	0	1	4K (4096) cycles	32ms
0	0	1	0	8K (8192) cycles	64ms
0	0	1	1	16K (16384) cycles	0.125 s
0	1	0	0	32K (32768) cycles	0.25 s
0	1	0	1	64K (65536) cycles	0.5 s
0	1	1	0	128K (131072) cycles	1.0 s
0	1	1	1	256K (262144) cycles	2.0 s
1	0	0	0	512K (524288) cycles	4.0 s
1	0	0	1	1024K (1048576) cycles	8.0 s
1	0	1	X	Reserved	
1	1	X	X		

ATmega328 (*Watchdog*)

Assembly Code Example⁽¹⁾

```
WDT_off:
; Turn off global interrupt
cli
; Reset Watchdog Timer
wdr
; Clear WDRF in MCUSR
in    r16, MCUSR
andi  r16, (0xff & (0<<WDRF))
out   MCUSR, r16
; Write logical one to WDCE and WDE
; Keep old prescaler setting to prevent unintentional time-out
lds  r16, WDTCR
ori  r16, (1<<WDCE) | (1<<WDE)
sts  WDTCR, r16
; Turn off WDT
ldi  r16, (0<<WDE)
sts  WDTCR, r16
; Turn on global interrupt
sei
ret
```

C Code Example⁽¹⁾

```
void WDT_off(void)
{
    __disable_interrupt();
    __watchdog_reset();
    /* Clear WDRF in MCUSR */
    MCUSR &= ~(1<<WDRF);
    /* Write logical one to WDCE and WDE */
    /* Keep old prescaler setting to prevent unintentional time-out */
    WDTCR |= (1<<WDCE) | (1<<WDE);
    /* Turn off WDT */
    WDTCR = 0x00;
    __enable_interrupt();
}
```

ATmega328 (*Watchdog*)

Assembly Code Example⁽¹⁾

```
WDT_Prescaler_Change:
; Turn off global interrupt
cli
; Reset Watchdog Timer
wdr
; Start timed sequence
lds r16, WDTCR
ori r16, (1<<WDCE) | (1<<WDE)
sts WDTCR, r16
; -- Got four cycles to set the new values from here -
; Set new prescaler(time-out) value = 64K cycles (~0.5 s)
ldi r16, (1<<WDE) | (1<<WDP2) | (1<<WDP0)
sts WDTCR, r16
; -- Finished setting new values, used 2 cycles -
; Turn on global interrupt
sei
ret
```

C Code Example⁽¹⁾

```
void WDT_Prescaler_Change(void)
{
    __disable_interrupt();
    __watchdog_reset();
    /* Start timed sequence */
    WDTCR |= (1<<WDCE) | (1<<WDE);
    /* Set new prescaler(time-out) value = 64K cycles (~0.5 s) */
    WDTCR = (1<<WDE) | (1<<WDP2) | (1<<WDP0);
    __enable_interrupt();
}
```